

تجزیه و تحلیل سیستم ها (سیگنال ها و سیستم ها)



Presented by: Dr. Maleki Spring 2012 <http://sun.semnan.ac.ir/~maleki>



2

فهرست مطالب

- معرفی تبدیل فوریه
- ویژگی‌های تبدیل فوریه
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل خطی با ضرایب ثابت
- اهمیت تبدیل فوریه در تجزیه و تحلیل سیستم‌ها
- مثال‌های کاربردی

3

معرفی تبدیل فوریه

زوج تبدیل فوریه:

معادله آنالیز:
$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

معادله سنتز:
$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

4

شرط های *Dirichlet* برای همگرایی تبدیل فوریه:

- ۱- سیگنال انتگرال پذیر مطلق باشد. $\int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)| dt < \infty$
- ۲- در هر دوره ی محدود، تعداد نقاط اکسترمم محدود باشد.
- ۳- در هر دوره ی محدود، تعداد نقاط ناپیوستگی محدود باشد.

با این حال، در ادامه ی این فصل، با استفاده از تابع ضربه واحد و طرح تبدیل فوریه ی تعمیم یافته، برای سیگنال هایی که شرط اول را برآورده نمی سازند نیز تبدیل فوریه تعمیم یافته به دست می آوریم.

واژه نامه

انتگرال پذیر مطلق:	<i>absolutely integrable</i>
انتگرال پذیر مربع:	<i>square integrable</i>



بر اساس شرط اول از شرط های *Dirichlet* تبدیل فوریه را تنها می توان برای تحلیل سیستم های *LTI* پایدار استفاده نمود. برای سیستم های *LTI* ناپایدار از فرم عمومی تر تبدیل یعنی تبدیل لاپلاس استفاده می کنیم.




$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$x^\wedge(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

اگر شرط های *Dirichlet* برقرار باشند $\frac{1}{2} X^\wedge(t)$ برای t ها برابر $X(t)$ خواهد بود مگر برای نقاط ناپیوستگی که $X^\wedge(t)$ برابر میانگین مقادیر $X(t)$ در طرفین نقطه ناپیوستگی است.

شرط های *Dirichlet* شرط کافی هستند



مثال:
تبدیل فوریه سیگنال های زیر را به دست آورید.

الف: $x(t) = \delta(t)$

ب: $x(t) = u(t)$

ج: $x(t) = e^{-\alpha t} u(t)$, $\alpha > 0$

د: $x(t) = e^{-\alpha|t|}$, $\alpha > 0$

ه: $x(t) = \Pi(t)$, $\alpha > 0$

حل بند الف: $F\{\delta(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) dt = 1$

حل بند ب: سیگنال انتگرال پذیر مطلق نیست بنابراین شرط اول از شرط های *Dirichlet* را برآورده نمی سازد از این رو تبدیل فوریه ندارد.

حل بند ج:

$$F\{e^{-\alpha t} u(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha t} u(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$= \int_0^{+\infty} e^{-(j\omega+\alpha)t} dt = \frac{-1}{j\omega+\alpha} e^{-(j\omega+\alpha)t} \Big|_0^{+\infty} = \frac{1}{j\omega+\alpha}$$

حل بند د:

$$F\{e^{-\alpha|t|}\} = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha|t|} e^{-j\omega t} dt$$

$$= \int_0^{+\infty} e^{-\alpha t} e^{-j\omega t} dt + \int_{-\infty}^0 e^{\alpha t} e^{-j\omega t} dt$$

$$= \int_0^{+\infty} e^{-(j\omega+\alpha)t} dt + \int_{-\infty}^0 e^{(\alpha-j\omega)t} dt$$

$$= \frac{-1}{j\omega+\alpha} e^{-(j\omega+\alpha)t} \Big|_0^{+\infty} + \frac{1}{\alpha-j\omega} e^{(\alpha-j\omega)t} \Big|_{-\infty}^0$$

9

$$\frac{1}{\alpha+j\omega} + \frac{1}{\alpha-j\omega} = \frac{2\alpha}{\alpha^2 + \omega^2}$$

حل بند و:

$$F\{\Pi(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} \Pi(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} e^{-j\omega t} dt = \frac{-1}{j\omega} e^{-j\omega t} \Big|_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}}$$

$$= \frac{-1}{j\omega} (e^{-j\frac{\omega}{2}} - e^{+j\frac{\omega}{2}}) = \frac{1}{\omega/2} \sin\left(\frac{\omega}{2}\right) = \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

10

مثال:

تبدیل فوریه سیگنال زیر را به دست آورده و نتیجه را تحلیل کنید.

$$X(t) = \delta(t - t_0)$$

$$F\{\delta(t - t_0)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t - t_0) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t - t_0) e^{-j\omega t_0} dt$$

$$= e^{-j\omega t_0} \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t - t_0) dt = e^{-j\omega t_0}$$

11

مثال:

تبدیل فوریه سیگنالی به صورت زیر داده شده است سیگنال را تعیین نمایید.

$$X(j\omega) = \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

$$F^{-1}\{X(j\omega)\} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) e^{j\omega t} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} e^{j\omega t} d\omega = \frac{1}{2\pi jt} e^{j\omega t} \Big|_{\omega=-\pi}^{\pi}$$

$$\frac{1}{2\pi jt} (e^{j\pi t} - e^{-j\pi t}) = \frac{1}{\pi t} \cdot \frac{1}{2j} (e^{j\pi t} - e^{-j\pi t})$$

$$= \frac{1}{\pi t} \sin \pi t = \text{sinc}(t)$$

12

جمع بندی مثال:

$$\delta(t) \xleftrightarrow{F} 1$$

$$e^{-\alpha t} u(t) \longleftrightarrow \frac{1}{j\omega + \alpha}$$

$$e^{-\alpha|t|} \longleftrightarrow \frac{2\alpha}{\alpha^2 + \omega^2}$$

$$\Pi(t) \longleftrightarrow \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

$$\sin c(t) \longleftrightarrow \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$



پیشنهاد می گردد این موارد را به خاطر بسپارید

13

فهرست مطالب

- معرفی تبدیل فوریه
- ویژگی های تبدیل فوریه
- تبدیل فوریه ی تعمیم یافته
- تبدیل فوریه ی تعمیم یافته ی سیگنال های متناوب
- سیستم های توصیف شده با معادله دیفرانسیل خطی با ضرایب ثابت
- اهمیت تبدیل فوریه در تجزیه و تحلیل سیستم ها
- مثال های کاربردی

14

ویژگی های تبدیل فوریه

(Linearity)	ویژگی خطی بودن
(Time shift)	ویژگی جابجایی زمانی
(conjugation and conjugate symmetry)	ویژگی مزدوج و تقارن های آن
(Differentiation and integration)	ویژگی مشتق گیری و انتگرال گیری
(time and frequency scaling)	ویژگی مقیاس زمان و فرکانس
(duality)	ویژگی دوغانی
(Parseval's relation)	رابطه پارسوال
(convolution)	ویژگی کانولوشن
Modulation – Multiplication)	ویژگی ضرب یا مودولاسیون

ویژگی خطی بودن:

$$\begin{aligned} x_1(t) &\xleftrightarrow{F} X_1(j\omega) \\ x_2(t) &\xleftrightarrow{F} X_2(j\omega) \end{aligned} \rightarrow \alpha x_1(t) + \beta x_2(t) \xleftrightarrow{F} \alpha X_1(j\omega) + \beta X_2(j\omega)$$

$$\begin{aligned} F\{\alpha x_1(t) + \beta x_2(t)\} &= \int_{-\infty}^{+\infty} [\alpha x_1(t) + \beta x_2(t)] e^{-j\omega t} dt \\ &= \alpha \int_{-\infty}^{+\infty} x_1(t) e^{-j\omega t} dt + \beta \int_{-\infty}^{+\infty} x_2(t) e^{-j\omega t} dt \\ &= \alpha X_1(j\omega) + \beta X_2(j\omega) \end{aligned}$$

16

مثال:

تبدیل فوریه سیگنال زیر را به دست آورید.

$$x(t) = 2 e^{-2t} u(t) + 3 e^{-3t} u(t)$$

$$e^{-2t} u(t) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{j\omega + 2}$$

$$e^{-3t} u(t) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{j\omega + 3}$$

$$\Rightarrow X(j\omega) = \frac{2}{j\omega + 2} + \frac{3}{j\omega + 3}$$

17

ویژگی جابجایی با زمان:

$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega) \Rightarrow x(t - t_0) \xleftrightarrow{F} e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow x(t - t_0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega(t-t_0)} d\omega$$

$$\Rightarrow x(t - t_0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{-j\omega t_0} e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow x(t - t_0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-j\omega t_0} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow F\{x(t - t_0)\} = e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$$

16

$$F\{x(t)\} = X(j\omega) = |X(j\omega)| e^{j\angle X(j\omega)}$$

$$F\{x(t - t_0)\} = e^{-j\omega t_0} X(j\omega) = |X(j\omega)| e^{j[\angle X(j\omega) - \omega t_0]}$$

وقتی جابجایی زمانی به سیگنال اعمال می شود اندازه ی تبدیل فوریه ی آن تغییری نمی کند و تنها فاز آن یک جابجایی خطی پیدا می کند.



17

ویژگی مزدوج:

$$x(t) \longleftrightarrow X(j\omega) \Rightarrow x^*(t) \longleftrightarrow X^*(-j\omega)$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow x^*(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X^*(j\omega) e^{-j\omega t} d\omega$$

با تغییر متغیر $\omega = -\Omega$ داریم:

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{+\infty}^{-\infty} X^*(-j\Omega) e^{j\Omega t} (-d\Omega)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X^*(-j\Omega) e^{j\Omega t} d\Omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X^*(-j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow F\{x^*(t)\} = X^*(-j\omega)$$

18

تقارن‌های مزدوج: با فرض $F\{x(t)\} = X(j\omega)$

$$\text{if } x(t): \text{real} \Rightarrow \begin{cases} \text{Re}\{X(j\omega)\}: \text{Even} \\ \text{Im}\{X(j\omega)\}: \text{Odd} \end{cases} \& \begin{cases} |X(j\omega)|: \text{Even} \\ \angle X(j\omega): \text{Odd} \end{cases}$$

$$\text{if } x(t): \text{real \& even} \Rightarrow X(j\omega): \text{real \& even}$$

$$\text{if } x(t): \text{real \& odd} \Rightarrow X(j\omega): \text{purely imaginary \& odd}$$

19

$$\text{if } x(t): \text{real} \Leftrightarrow X^*(j\omega) = X(-j\omega)$$

$$\Rightarrow \text{Re}\{X(j\omega)\} - j \text{Im}\{X(j\omega)\} = \text{Re}\{X(-j\omega)\} + j \text{Im}\{X(-j\omega)\}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \text{Re}\{X(j\omega)\} = \text{Re}\{X(-j\omega)\} \\ -\text{Im}\{X(j\omega)\} = \text{Im}\{X(-j\omega)\} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \text{Re}\{X(j\omega)\}: \text{Even} \\ \text{Im}\{X(j\omega)\}: \text{Odd} \end{cases}$$

$$\Rightarrow |X(j\omega)| e^{-j \angle X(j\omega)} = |X(-j\omega)| e^{j \angle X(-j\omega)}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} |X(j\omega)| = |X(-j\omega)| \\ -\angle X(j\omega) = \angle X(-j\omega) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} |X(j\omega)|: \text{Even} \\ \angle X(j\omega): \text{Odd} \end{cases}$$

بنابراین هنگام محاسبه یا نمایش تبدیل فوریه ی یک سیگنال حقیقی، تنها لازم است دامنه-فاز یا بخش حقیقی-بخش موهومی را برای فرکانس های مثبت تعیین نماییم.



20

$$\text{if } x(t): \text{real \& even} \Rightarrow X(j\omega): \text{real \& even}$$

$$\text{for } x(t): \text{real} \Rightarrow X^*(j\omega) = X(-j\omega)$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x(-\tau) e^{-j\omega \tau} d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt = X(j\omega)$$

$$\Rightarrow \begin{matrix} \text{X(j}\omega\text{): real} \\ \text{X}^*(j\omega) = \text{X(j}\omega\text{)} = \text{X(-j}\omega\text{)} \\ \text{X(j}\omega\text{): Even} \end{matrix}$$

21

$$\text{if } x(t): \text{real \& Odd} \Rightarrow X(j\omega): \text{purely imaginary \& Odd}$$

$$\text{for } x(t): \text{real} \Rightarrow X^*(j\omega) = X(-j\omega)$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{j\omega t} dt$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(-\tau) e^{-j\omega \tau} d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} -x(t) e^{-j\omega t} dt = -X(j\omega)$$

$$\Rightarrow \begin{matrix} \text{X(j}\omega\text{): purely imaginary} \\ \text{X}^*(j\omega) = -\text{X(j}\omega\text{)} = \text{X(-j}\omega\text{)} \\ \text{X(j}\omega\text{): Odd} \end{matrix}$$

22

$$\text{for } x(t) : \text{real} \quad \begin{array}{l} \text{Even } \{x(t)\} \longleftrightarrow \text{Re } \{X(j\omega)\} \\ \text{Odd } \{x(t)\} \longleftrightarrow j \text{Im } \{X(j\omega)\} \end{array}$$

$$\begin{array}{c} x(t) = \text{Even } \{x(t)\} + \text{Odd } \{x(t)\} \\ \uparrow F \quad \uparrow F \quad \uparrow F \\ X(j\omega) = \text{Re } \{X(j\omega)\} + j \text{Im } \{X(j\omega)\} \end{array}$$

23

مثال:

با استفاده از رابطه ی $e^{-\alpha t} u(t) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{j\omega + \alpha}$ و ویژگی تقارن مزدوج ، تبدیل فوریه $x(t) = e^{-\alpha|t|}$ را بدست آورید.

$$e^{-\alpha|t|} = e^{-\alpha t} u(t) + e^{\alpha t} u(-t) = 2 \text{Even } \{e^{-\alpha t} u(t)\}$$

$$\text{Even}\{e^{-\alpha t} u(t)\} \xleftrightarrow{F} \text{Re}\left\{\frac{1}{j\omega + \alpha}\right\}$$

$$\Rightarrow F\{e^{-\alpha|t|}\} = 2\text{Re}\left\{\frac{1}{j\omega + \alpha}\right\} = 2\text{Re}\left\{\frac{-j\omega + \alpha}{(j\omega + \alpha)(-j\omega + \alpha)}\right\} = \frac{2\alpha}{\alpha^2 + \omega^2}$$

24

ویژگی مشتق گیری و انتگرال گیری:

$$x(t) = X(j\omega) \Rightarrow \frac{dx(t)}{dt} \xleftrightarrow{F} (j\omega) X(j\omega)$$

$$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xleftrightarrow{F} \frac{1}{j\omega} X(j\omega) + \pi X(0)\delta(\omega)$$

$$\text{synthesis equation : } x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow \frac{dx(t)}{dt} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) (j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow \frac{dx(t)}{dt} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} (j\omega) X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

25

مثال:

با انتگرال گیری $\delta(t)$ در حوزه ی زمان ، تبدیل فوریه ی (تعمیم یافته) پله واحد $u(t)$ را بدست آورید. آیا با مشتق گیری از $u(t)$ می توانید به همان مقدار قبلی برای تبدیل فوریه $\delta(t)$ دست یابید؟

$$\delta(t) \xleftrightarrow{F} 1$$

$$\Rightarrow u(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau \longleftrightarrow \frac{1}{j\omega} + \pi \delta(\omega)$$

$$\Rightarrow \delta(t) = \frac{du(t)}{dt} \longleftrightarrow j\omega \left\{ \frac{1}{j\omega} + \pi \delta(\omega) \right\} = 1$$

26

ویژگی مقیاس زمان - فرکانس:

$$x(t) \xrightarrow{F} X(j\omega) \Rightarrow x(at) \xrightarrow{F} \frac{1}{|a|} X\left(\frac{j\omega}{a}\right) ; a : \text{real}$$

$$F\{x(at)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} x(at) e^{-j\omega t} dt$$

$$= \begin{cases} \frac{1}{a} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega \frac{\tau}{a}} d\tau & a > 0 \\ \frac{1}{a} \int_{+\infty}^{-\infty} x(\tau) e^{-j\omega \frac{\tau}{a}} d\tau & a < 0 \end{cases}$$

$$= \frac{1}{|a|} X\left(\frac{j\omega}{a}\right)$$

اگر سیگنال در حوزه ی زمان گسترش یابد در حوزه ی فرکانس فشرده می شود.



27

در حالت خاص برای $a = -1$ داریم:

$$x(-t) \longleftrightarrow X(-j\omega)$$

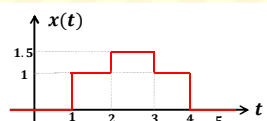
اگر سیگنال در حوزه ی زمان قرینه شود تبدیل فوریه ی آن نیز در حوزه ی فرکانس قرینه می گردد.



28

مثال:

تبدیل فوریه ی سیگنال زیر را به دست آورید.



$$x(t) = \Pi\left(\frac{t-2.5}{3}\right) + 0.5 \Pi(t-2.5)$$

$$\Pi(t) \xrightarrow{F} \text{Sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

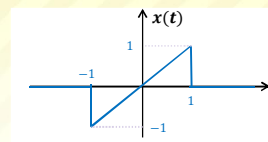
$$\Pi(t-2.5) \xrightarrow{F} e^{-j2.5\omega} \text{Sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \Rightarrow \Pi\left(\frac{t}{3}\right) \xrightarrow{F} 3 \text{Sinc}\left(\frac{3\omega}{2\pi}\right)$$

$$\Pi\left(\frac{t-2.5}{3}\right) \xrightarrow{F} 3 e^{-j2.5\omega} \text{Sinc}\left(\frac{3\omega}{2\pi}\right)$$

$$\Rightarrow F\{x(t)\} = e^{-j2.5\omega} \left\{ 3 \text{Sinc}\left(\frac{3\omega}{2\pi}\right) + 0.5 \text{Sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \right\}$$

مثال:

تبدیل فوریه سیگنال زیر را بدست آورید.



$$x(t) = t \Pi\left(\frac{t}{2}\right)$$

$$\Pi(t) \xrightarrow{F} \text{Sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

$$\Pi\left(\frac{t}{2}\right) \xrightarrow{F} 2 \text{Sinc}\left(\frac{\omega}{\pi}\right)$$

$$-jt \Pi\left(\frac{t}{2}\right) \xrightarrow{F} 2 \frac{d}{d\omega} \left\{ \text{Sinc}\left(\frac{\omega}{\pi}\right) \right\}$$

$$t \Pi\left(\frac{t}{2}\right) \xrightarrow{F} 2j \frac{d}{d\omega} \left\{ \frac{\sin\omega}{\omega} \right\} = 2j \frac{\omega \cos\omega - \sin\omega}{\omega^2}$$

$$= \frac{2}{j\omega} \left\{ -\cos\omega + \text{sinc}\left(\frac{\omega}{\pi}\right) \right\}$$

$$\Rightarrow X(j\omega) = \frac{2}{j\omega} \left\{ -\cos\omega + \text{sinc}\left(\frac{\omega}{\pi}\right) \right\}$$

30

ویژگی دوگانی :

$$x(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} X(\omega) \Rightarrow X(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi x(-\omega)$$

برای این ویژگی به جای $X(j\omega)$ از نماد $X(\omega)$ استفاده کردیم تا فرمول بندی روابط ساده تر شود.



$$\text{Analysis Equation : } X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$\text{synthesis Equation : } x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow 2\pi x(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow 2\pi x(-t) = \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{-j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow X(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi x(-j\omega)$$

31

مثال:

با استفاده از ویژگی دوگانی و رابطه ی $\Pi(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$ تبدیل فوریه ی $\text{sinc}(t)$ را بیابید.

$$\Pi(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

$$\Rightarrow \text{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi \Pi(-\omega) = 2\pi \Pi(\omega)$$

$$\Rightarrow \text{sinc}(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

32

مثال:

تبدیل فوریه ی سیگنال های زیر را بیابید.

الف : $x_1(t) = \frac{1}{jt + a}$

ب : $x_2(t) = \frac{2}{1+t^2}$

$$e^{-\alpha t} u(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega + \alpha}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{jt + a} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi e^{\alpha\omega} u(-\omega)$$

حل الف:

$$e^{-\alpha|t|} \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{2\alpha}{\alpha^2 + \omega^2}$$

$$\Rightarrow \frac{2\alpha}{\alpha^2 + t^2} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi e^{-\alpha|\omega|} = 2\pi e^{-\alpha|\omega|}$$

حل ب:

$$\Rightarrow \frac{2}{1+t^2} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi e^{-|\omega|}$$

33

مثال:

باتوجه به ویژگی دوگانی انتظار داریم روابطی مشابه با آنچه برای مشتق، انتگرال و جابجایی در حوزه زمان مطرح شد در حوزه فرکانس هم برقرار باشد. این روابط را به دست آورید.

$$\text{Analysis Equation : } X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$\Rightarrow \frac{d}{d\omega} X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} (-jt) x(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$\Rightarrow (-jt)x(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{d}{d\omega} X(j\omega)$$

به طور مشابه با انتگرال گیری در حوزه ی زمان داریم:

$$\frac{1}{-jt} x(t) + \pi x(0) \delta(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \int_{-\infty}^{\omega} X(j\eta) d\eta$$

$$\text{Analysis Equation : } X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$\Rightarrow X(j(\omega - \omega_0)) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{j\omega_0 t} e^{-j\omega t} dt \Rightarrow e^{j\omega_0 t} x(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} X(j(\omega - \omega_0))$$

34

رابطه پارسوال:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(t)g^*(t)dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(j\omega)G^*(j\omega)d\omega$$

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)g^*(t)dt &= \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \left[\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} G^*(j\omega)e^{-j\omega t}d\omega \right] dt \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) G^*(j\omega)e^{-j\omega t}d\omega dt \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) G^*(j\omega)e^{-j\omega t} dt d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} G^*(j\omega) \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(j\omega)G^*(j\omega)d\omega \end{aligned}$$

35

حالت خاص رابطه پارسوال:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega$$

برای هر سیگنال $z(t)$ ، کمیت $E = \int_a^b |z(t)|^2 dt$ انرژی E در فاصله زمانی $a < t < b$ خوانده می شود. ریشه‌ی این نامگذاری آن است که اگر $z(t)$ جریان یک مقاومت یک اهم باشد E انرژی تلف شده در مقاومت در فاصله زمانی $a \leq t \leq b$ است.



36

مثال:

حاصل انتگرال زیر را محاسبه نمایید:

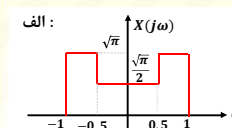
$$\int_{-\infty}^{+\infty} \left(\frac{\sin \pi t}{\pi t} \right)^2 dt$$

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} \left(\frac{\sin \pi t}{\pi t} \right)^2 dt &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\Pi \left(\frac{\omega}{2\pi} \right) \right]^2 d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} d\omega \\ &= 1 \end{aligned}$$

37

مثال:

تبدیل فوری سیگنالی داده شده است. برای این سیگنال، عبارتهای $E = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt$ و $D = \left. \frac{d}{dt} x(t) \right|_{t=0}$ را تعیین نمایید.



$$\begin{aligned} E &= \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \left\{ \frac{\pi}{4} + \pi \right\} = \frac{5}{8} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} D &= \left. \frac{d}{dt} x(t) \right|_{t=0} \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \underbrace{(j\omega)}_{\text{odd}} \underbrace{X(j\omega)}_{\text{even}} d\omega = 0 \end{aligned}$$

38

مثال: تبدیل فوریهی سیگنالی داده شده است. برای این سیگنال، عبارت های $E = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt$ و $D = \left. \frac{d}{dt} x(t) \right|_{t=0}$ را تعیین نمایید.

$$E = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^{1} \pi d\omega = 1$$

$$D = \left. \frac{d}{dt} x(t) \right|_{t=0} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \underbrace{(j\omega)}_{\text{odd}} \underbrace{X(j\omega)}_{\text{even}} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \cdot 2 \int_0^1 (j\omega) (j\sqrt{\pi}) d\omega$$

$$= -\frac{\sqrt{\pi}}{\pi} \times \frac{1}{2} = -\frac{\sqrt{\pi}}{\pi}$$

38

ویژگی کانولوشن:

$$x(t) * h(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} X(j\omega) \cdot H(j\omega)$$

$$F\{x(t) * h(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} [x(t) * h(t)] e^{-j\omega t} dt$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau e^{-j\omega t} dt$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) e^{-j\omega t} d\tau dt$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) e^{-j\omega \tau} e^{-j\omega(t-\tau)} dt d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega \tau} \int_{-\infty}^{+\infty} h(t - \tau) e^{-j\omega(t-\tau)} dt d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega \tau} H(j\omega) d\tau = H(j\omega) \left[\int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega \tau} d\tau \right]$$

$$= X(j\omega) \cdot H(j\omega)$$

39

$x(t) \rightarrow \boxed{h(t)} \rightarrow y(t)$ $y(t) = x(t) * h(t)$

$Y(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j\omega)$

$x(t) \rightarrow \boxed{h_1(t)} \rightarrow \boxed{h_2(t)} \rightarrow y(t) \equiv x(t) \rightarrow \boxed{h_1(t) * h_2(t)} \rightarrow y(t)$

OR

$X(j\omega) \rightarrow \boxed{H_1(j\omega)H_2(j\omega)} \rightarrow Y(j\omega)$

40

مثال: پاسخ فرکانسی سیستم مشتق گیر و سیستم تاخیر خالص را تعیین نمایید.

برای سیستم مشتق گیر: $y(t) = \frac{d}{dt} x(t) \Rightarrow Y(j\omega) = j\omega X(j\omega)$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = j\omega$$

برای سیستم تاخیر خالص: $y(t) = x(t - t_0) \Rightarrow Y(j\omega) = e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = e^{-j\omega t_0}$$

41

مثال:

ورودی و پاسخ ضربه‌ی سیستمی داده شده است. خروجی سیستم را در هر یک از حالت‌های زیر به دست آورید.

$$x(t) = e^{-at} u(t), \quad a > 0$$

$$h(t) = e^{-bt} u(t), \quad b > 0$$

الف: $a \neq b$ ب: $a = b$

$$X(j\omega) = \frac{1}{j\omega + a}, \quad H(j\omega) = \frac{1}{j\omega + b} \Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{(j\omega + a)(j\omega + b)}$$

حل الف: $a \neq b \Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{b-a} \left(\frac{1}{j\omega + a} - \frac{1}{j\omega + b} \right)$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{1}{b-a} \{e^{-at} u(t) - e^{-bt} u(t)\}$$

42

حل ب: $a = b \Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{(j\omega + a)^2}$

$$e^{-at} u(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega + a} \Rightarrow (-jt)e^{-at} u(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{d}{d\omega} \left(\frac{1}{j\omega + a} \right) = \frac{-j}{(j\omega + a)^2}$$

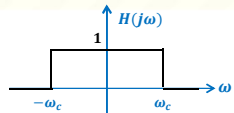
$$\Rightarrow te^{-at} u(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{(j\omega + a)^2} \Rightarrow y(t) = te^{-at} u(t)$$

42

مثال:

پاسخ فیلتر پایین‌گذرا ایده‌آل با فرکانس قطع ω_c را به ورودی $x(t)$ بباید.

$$x(t) = \frac{\omega_i}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_i}{\pi} t\right)$$

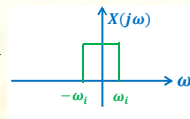


$$\text{sinc}(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

$$\Rightarrow \text{sinc}\left(\frac{\omega_i}{\pi} t\right) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{\pi}{\omega_i} \Pi\left(\frac{\omega}{2\omega_i}\right)$$

$$\Rightarrow \frac{\omega_i}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_i}{\pi} t\right) \xrightarrow{\mathcal{F}} \Pi\left(\frac{\omega}{2\omega_i}\right)$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = H(j\omega) \cdot X(j\omega) = \begin{cases} 1 & |\omega| < \min\{\omega_c, \omega_i\} \\ 0 & |\omega| > \min\{\omega_c, \omega_i\} \end{cases}$$



$$\Rightarrow y(t) = \begin{cases} \frac{\omega_i}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_i}{\pi} t\right) & \omega_i \leq \omega_c \\ \frac{\omega_c}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_c}{\pi} t\right) & \omega_i \geq \omega_c \end{cases}$$

43

ویژگی ضرب یا مدولاسیون:

$$x_s(t) \cdot x_c(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{2\pi} X_s(j\omega) * X_c(j\omega)$$

$$\mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{2\pi} X_s(j\omega) * X_c(j\omega) \right\} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\frac{1}{2\pi} X_s(j\omega) * X_c(j\omega) \right] e^{j\omega t} d\omega$$

$$= \left(\frac{1}{2\pi} \right)^2 \int_{-\infty}^{+\infty} [X_s(j\omega) * X_c(j\omega)] e^{j\omega t} d\omega$$

$$= \left(\frac{1}{2\pi} \right)^2 \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} X_s(j\eta) \cdot X_c(j(\omega - \eta)) d\eta e^{j\omega t} d\omega$$

$$= \left(\frac{1}{2\pi} \right)^2 \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} X_s(j\eta) \cdot X_c(j(\omega - \eta)) e^{j\eta t} e^{j(\omega - \eta)t} d\omega d\eta$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X_s(j\eta) e^{j\eta t} \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X_c(j(\omega - \eta)) e^{j(\omega - \eta)t} d\omega d\eta$$

$$= x_s(t) \cdot x_c(t)$$

44

مثال: تبدیل فوریه سیگنال زیر را بیابید.

$$x(t) = \frac{\sin(t) \sin(t/2)}{\pi t^2}$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{\sin t}{t} \cdot \frac{\sin(t/2)}{t/2} = \frac{1}{2\pi} \text{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right) \text{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right)$$

$$\text{sinc}(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \quad \text{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right) \xrightarrow{\mathcal{F}} \pi \Pi\left(\frac{\omega}{2}\right)$$

$$\text{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi \Pi(\omega)$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \text{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right) \text{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{1}{2\pi} \cdot \left[\pi \Pi\left(\frac{\omega}{2}\right) * 2\pi \Pi(\omega)\right]$$

$$\Rightarrow X(j\omega) = \frac{1}{2} \Pi\left(\frac{\omega}{2}\right) * \Pi(\omega)$$

فهرست مطالب

- معرفی تبدیل فوریه
- ویژگی‌های تبدیل فوریه
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل خطی باضرایب ثابت
- اهمیت تبدیل فوریه در تجزیه و تحلیل سیستم‌ها
- مثال‌های کاربردی

تبدیل فوریه تعمیم یافته

سیگنال‌های $u(t)$ ، k ، $e^{-j\omega_0 t}$ ، $\cos \omega_0 t$ و $\sin \omega_0 t$ تبدیل فوریه‌ی معمولی ندارند زیرا انتگرال پذیر مطلق نیستند. از آنجا که این سیگنال‌ها در مطالعه‌ی سیگنال‌ها و سیستم‌ها از اهمیت بسزایی برخوردارند از این رو، به دست آوردن تبدیل فوریه برای آنها می‌تواند بسیار سودمند باشد. با این هدف، تبدیل فوریه تعمیم یافته معرفی می‌گردد.

$$\delta(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} 1$$

$$1 \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi \delta(-\omega) = 2\pi \delta(\omega)$$

واژه‌نامه:

Generalized Fourier transform	تبدیل فوریه تعمیم یافته
-------------------------------	-------------------------

مثال: تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته‌ی سیگنال‌های زیر را به دست آورید.

الف: $u(t)$ حل الف: $\delta(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} 1$

ب: $e^{j\omega_0 t}$ حل ب: $u(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega} + 2\pi \delta(\omega)$

ج: $\cos \omega_0 t$ حل ج: $e^{j\omega_0 t} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi \delta(\omega - \omega_0)$

د: $\sin \omega_0 t$ حل د: $e^{j\omega_0 t} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi \delta(\omega - \omega_0)$
 $e^{-j\omega_0 t} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi \delta(\omega + \omega_0)$

$$\Rightarrow \cos \omega_0 t \xrightarrow{\mathcal{F}} \pi \{\delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0)\}$$

$$\Rightarrow \sin \omega_0 t \xrightarrow{\mathcal{F}} j\pi \{\delta(\omega + \omega_0) - \delta(\omega - \omega_0)\}$$

فهرست مطالب

- معرفی تبدیل فوریه
- ویژگی‌های تبدیل فوریه
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل خطی باضرایب ثابت
- اهمیت تبدیل فوریه در تجزیه و تحلیل سیستم‌ها
- مثال‌های کاربردی

53

تبدیل فوریه تعمیم یافته‌ی سیگنال‌های متناوب

برای سیگنال متناوب $x(t)$ با دوره تناوب T :

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\frac{2\pi}{T}t}$$

$$e^{jk\frac{2\pi}{T}t} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega - k\frac{2\pi}{T})$$

$$\Rightarrow x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\frac{2\pi}{T}t} \rightarrow \sum_{k=-\infty}^{+\infty} 2\pi a_k \delta(\omega - k\frac{2\pi}{T})$$

تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته‌ی یک سیگنال متناوب، دنباله‌ای از ضربه‌ها خواهد بود.

برای دستیابی به تبدیل فوریه‌ی یک سیگنال متناوب، لازم است ابتدا بسط سری فوریه‌ی نمایی سیگنال نوشته شود.



مثال:

سیستمی LTI با پاسخ ضربه‌ی $h(t)$ توصیف شده است. پاسخ این سیستم را به ورودی $x(t)$ به دست آورید.

$$h(t) = e^{-t}u(t)$$

$$x(t) = \sum_{k=-3}^3 a_k e^{jk2\pi t}$$

از آنجا که ورودی تابع ویژه‌ی سیستم است.

$$H(j\omega) = \frac{1}{j\omega + 1} \Rightarrow y(t) = \sum_{k=-3}^3 a_k \frac{1}{j\omega + 1} \Big|_{\omega = 2k\pi} e^{jk2\pi t}$$

$$= \sum_{k=-3}^3 \frac{a_k}{jk2\pi + 1} e^{jk2\pi t}$$

برای حل این مثال، همچنین می‌توانستیم با محاسبه تبدیل فوریه $h(t)$ و تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته‌ی $x(t)$ و سپس به‌کارگیری ویژگی کانولوشن، به همین پاسخ برسیم.



49

فهرست مطالب

- معرفی تبدیل فوریه
- ویژگی‌های تبدیل فوریه
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل خطی باضرایب ثابت
- اهمیت تبدیل فوریه در تجزیه و تحلیل سیستم‌ها
- مثال‌های کاربردی

56

سیستم‌های توصیف‌شده با معادله دیفرانسیل خطی با ضرایب ثابت

تعیین پاسخ فرکانسی:

$$\sum_{k=0}^N a_k \frac{d^k y(t)}{dt^k} = \sum_{k=0}^M b_k \frac{d^k x(t)}{dt^k}$$

$$\Rightarrow \sum_{k=0}^N a_k (j\omega)^k Y(j\omega) = \sum_{k=0}^M b_k (j\omega)^k X(j\omega)$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = \frac{\sum_{k=0}^M b_k (j\omega)^k}{\sum_{k=0}^N a_k (j\omega)^k}$$

50

مثال:

سیستم LTI پایداری را در نظر بگیرید که با معادله دیفرانسیل خطی زیر توصیف شده است.
پاسخ ضربه و پاسخ فرکانسی سیستم را به دست آورید.

$$\frac{dy(t)}{dt} + ay(t) = x(t) \quad a > 0$$

$$\Rightarrow j\omega Y(j\omega) + aY(j\omega) = X(j\omega)$$

$$\Rightarrow Y(j\omega)\{j\omega + a\} = X(j\omega)$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = \frac{1}{j\omega + a}$$

$$\Rightarrow h(t) = e^{-at}u(t)$$

51

مثال:

سیستم LTI پایداری را در نظر بگیرید که با معادله دیفرانسیل زیر توصیف شده است.

الف: پاسخ فرکانسی و پاسخ ضربه‌ی این سیستم را به دست آورید.

ب: پاسخ این سیستم را به ورودی $x(t) = e^{-t}u(t)$ تعیین نمایید.

$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 4 \frac{dy(t)}{dt} + 3y(t) = \frac{dx(t)}{dt} + 2x(t)$$

حل الف:

$$H(j\omega) = \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = \frac{j\omega + 2}{(j\omega)^2 + 4(j\omega) + 3} = \frac{j\omega + 2}{(j\omega + 3)(j\omega + 1)} = \frac{1/2}{j\omega + 3} + \frac{1/2}{j\omega + 1}$$

$$\Rightarrow h(t) = \frac{1}{2}e^{-3t}u(t) + \frac{1}{2}e^{-t}u(t)$$

حل ب:

$$X(j\omega) = \frac{1}{j\omega + 1} \Rightarrow Y(j\omega) = X(j\omega)H(j\omega) = \frac{j\omega + 2}{(j\omega + 3)(j\omega + 1)} \cdot \frac{1}{j\omega + 1}$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = \frac{j\omega + 2}{(j\omega + 1)^2(j\omega + 3)} = \frac{1/2}{(j\omega + 1)^2} + \frac{1/4}{j\omega + 1} + \frac{-1/4}{j\omega + 3}$$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{1}{2}te^{-t}u(t) + \frac{1}{4}e^{-t}u(t) - \frac{1}{4}e^{-3t}u(t)$$

52

فهرست مطالب

- معرفی تبدیل فوریه
- ویژگی‌های تبدیل فوریه
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف‌شده با معادله دیفرانسیل خطی با ضرایب ثابت
- اهمیت تبدیل فوریه در تجزیه و تحلیل سیستم‌ها
- مثال‌های کاربردی

60

اهمیت تبدیل فوریه در تجزیه و تحلیل سیستمها

- ۱- کانونلشن در حوزه‌ی زمان، در حوزه‌ی فرکانس به ضرب تبدیل می‌شود:
- ۲- معادله دیفرانسیل در حوزه‌ی زمان، در حوزه‌ی فرکانس به معادله جبری بدل می‌گردد:

53

فهرست مطالب

- معرفی تبدیل فوریه
- ویژگی‌های تبدیل فوریه
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل خطی باضرایب ثابت
- اهمیت تبدیل فوریه در تجزیه و تحلیل سیستمها
- مثال‌های کاربردی

62

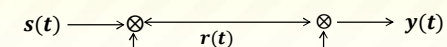
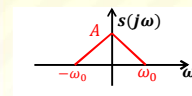
مثالهای کاربردی

- ۱- مدولاسیون دامنه در سیستم‌های مخابراتی
- ۲- پیاده سازی فیلتر میان‌گذر با فرکانس مرکزی قابل تنظیم
- ۳- نمونه برداری

54

مثال: مدولاسیون دامنه در سیستم‌های مخابراتی

برای سیستم نشان داده شده در شکل زیر و برای $s(j\omega)$ و $C(t)$ داده شده، $Y(j\omega)$ ، $R(j\omega)$ را به دست آورید. چگونه می‌توان از $y(t)$ ، ورودی را به دست آورد؟



$$c(t) = \cos \omega_c t \quad c(t) = \cos \omega_c t$$

$$c(t) = \cos \omega_c t \Rightarrow C(j\omega) = \pi\{\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)\}$$

$$R(j\omega) = \frac{1}{2\pi} S(j\omega) * C(j\omega) = \frac{1}{2\pi} S(j\omega) * \pi\{\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)\}$$

$$= \frac{1}{2} \{S(j(\omega + \omega_c)) + S(j(\omega - \omega_c))\}$$

$$Y(j\omega) = \frac{1}{2\pi} R(j\omega) * C(j\omega)$$

$$= \frac{1}{4} \{S(j(\omega + \omega_c)) + S(j(\omega - \omega_c))\} * \{\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)\}$$

$$= \frac{1}{4} S(j(\omega + 2\omega_c)) + \frac{1}{2} S(j\omega) + \frac{1}{4} S(j(\omega - 2\omega_c))$$

55

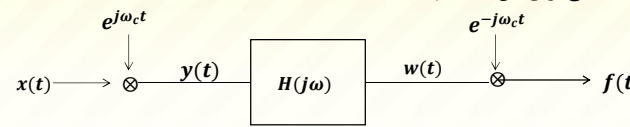
برای بازیابی خروجی لازم است از فیلتر پایین‌گذری با بهره‌ی ۲ استفاده گردد. فرکانس قطع این فیلتر باید به نحوی انتخاب گردد که تنها $S(j\omega)$ از آن عبور کند.

$$\omega_0 < 2\pi f_H < 2\omega_c - \omega_0$$

55

مثال: پیاده‌سازی فیلتر میان‌گذر با فرکانس مرکزی قابل تنظیم

برای سیستم زیر و داده $X(j\omega)$ ، $W(j\omega)$ ، $Y(j\omega)$ ، $F(j\omega)$ را به دست آورید. آیا می‌توانید معادلی برای این سیستم بیابید؟



57

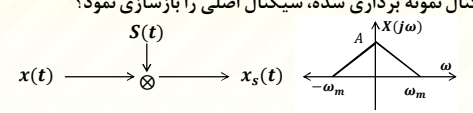
مثال: نمونه‌برداری

سیستمی با نمودار بلوکی شکل زیر در نظر بگیرید.

الف: $X(j\omega)$ و $S(t)$ داده شده، رابطه دست آورید.

ب: طیف فرکانسی $X_s(j\omega)$ را برای $\omega_s = \omega_m$ ، $\omega_s = 2\omega_m$ ، $\omega_s = 4\omega_m$ رسم کنید.

ج: در چه شرایطی می‌توان از سیگنال نمونه برداری شده، سیگنال اصلی را بازسازی نمود؟



حل الف: $S(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT)$; $T = \frac{1}{f_s}$, $\omega_s = 2\pi f_s$

از آنجا که $S(t)$ متناوب است لازم است ابتدا بسط سری فوریه نمایی آن را بنویسیم.

$$a_k = \frac{1}{T} \int_{<T> x(t) e^{-jk\frac{2\pi}{T}t} dt = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \delta(t) e^{-jk\frac{2\pi}{T}t} dt = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \delta(t) dt = \frac{1}{T}$$

$$\Rightarrow S(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{T} e^{jk\frac{2\pi}{T}t} \Rightarrow S(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{2\pi}{T} \delta(\omega - k\frac{2\pi}{T})$$

$$\Rightarrow X_s(j\omega) = \frac{1}{2\pi} X(j\omega) * S(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{T} X(j(\omega - k\frac{2\pi}{T}))$$

58

حل به شیوهی ترسیمی:

در حوزه‌ی فرکانس

در حوزه‌ی زمان

59

حل ب:

حل ج: برای بازسازی سیگنال اصلی از سیگنال نمونه برداری شده لازم است $\omega_S \geq 2\omega_m$ باشد.

60

جمع بندی مثال:

این مثال، اساس کار **نمونه برداری** را نشان می دهد.

قضیه نمونه برداری: برای این که بتوان سیگنال را از نمونه های آن بازسازی نمود لازم است

نمونه برداری با نرخ بالاتر از دو برابر بالاترین مولفه فرکانسی سیگنال انجام شود.

نرخ نمونه برداری **نایکوویست**: دو برابر بالاترین مولفه فرکانسی سیگنال

در عمل: معمولاً نمونه برداری با نرخ ۵ تا ۱۰ برابر بالاترین مولفه فرکانسی سیگنال انجام می گردد تا

با وجود محدودیت غیرایده آل بودن فیلتر، سیگنال به درستی قابل بازسازی باشد.

همچنین برای پرهیز از اثر نویزهای بالابریطیف سیگنال، پیش از نمونه برداری، سیگنال را با فیلتر

پایین گذر **ضد تداخل** با فرکانس قطع کوچکتر از نصف فرکانس نمونه برداری فیلتر می کنند.

واژه نامه

Sampling theorem
Nyquist rate
Anti-aliasing filter

قضیه نمونه برداری
نرخ نایکوویست
فیلتر ضد تداخل

61

نکاتی در رابطه با ارتباط حوزه زمان و حوزه فرکانس:

$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt \Rightarrow X(0) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) dt \quad \text{۱- مقدار متوسط سیگنال:}$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega)e^{j\omega t} d\omega \Rightarrow 2\pi x(0) = \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) d\omega \quad \text{۲- مقدار سیگنال در زمان } t=0$$

۳- اگر $x(t)$ حقیقی باشد اندازه و فاز تبدیل فوریه آن به ترتیب دارای تقارن های زوج و فرد می باشند و بخش های حقیقی و موهومی آن نیز به ترتیب دارای تقارن های زوج و فرد هستند.

$$x(t) : \text{real} \Rightarrow \begin{aligned} &|X(j\omega)| : \text{even} \quad \& \quad \angle X(j\omega) = \text{odd} \\ &\text{Re}\{X(j\omega)\} : \text{even} \quad \& \quad \text{Im}\{X(j\omega)\} : \text{odd} \end{aligned}$$

$$x(t) : \text{real \& even} \Rightarrow X(j\omega) : \text{real \& even} \quad \text{۴-}$$

$$x(t) : \text{real \& odd} \Rightarrow X(j\omega) : \text{purely imaginary \& odd} \quad \text{۵-}$$

$$x(t) : \text{real} \Rightarrow \begin{aligned} &\text{Even}\{x(t)\} \xrightarrow{\mathcal{F}} \text{Re}\{X(j\omega)\} : \text{even} \\ &\text{Odd}\{x(t)\} \xrightarrow{\mathcal{F}} j\text{Im}\{X(j\omega)\} : \text{odd} \end{aligned} \quad \text{62}$$

۶-

$$x(t - t_0) \xrightarrow{\mathcal{F}} e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$$

به عبارت دیگر، جابه جایی در حوزه زمان موجب اضافه فاز خطی در حوزه فرکانس می شود ولی اندازه تغییری نخواهد کرد.

۷- برای سیگنال های حقیقی:

اگر سیگنال زوج باشد تبدیل فوریه آن حقیقی خواهد بود.

اگر سیگنال زوج شیفت یافته باشد α بی وجود دارد که $e^{-j\alpha\omega} X(j\omega)$ حقیقی باشد به عبارت دیگر تبدیل فوریه دارای فاز خطی است.

۸- اگر سیگنال در فاصله محدودی از زمان مقدار داشته باشد تبدیل فوریه آن برای تمام

فرکانس ها مقدار خواهد داشت و **برعکس**

۹- اگر سیگنال در حوزه زمان فشرده شود تبدیل فوریه آن در حوزه فرکانس گسترده می شود و **برعکس**

63

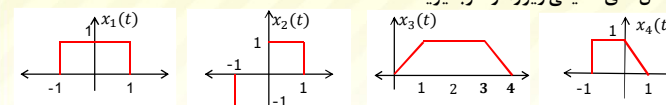
۱۰- سیگنال انرژی در حوزه زمان و انرژی تبدیل فوریه‌ی آن توسط رابطه‌ی پارسوال به هم مربوط می‌شوند.

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega$$

64

مثال:

سیگنال‌های حقیقی زیر را در نظر بگیرید.



الف: فاز تبدیل فوریه‌ی $x_3(t)$ را بیابید.

ب: تبدیل فوریه کدام یک از این سیگنال‌های حقیقی است؟

ج: تبدیل فوریه کدام یک از این سیگنال‌ها موهومی محض است؟

د: برای هر کدام از این سیگنال‌ها $X(j\omega) \Big|_{\omega=0}$ چقدر است؟

ه: برای هر کدام از این سیگنال‌ها $\int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) d\omega$ را بیابید.

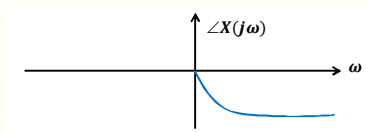
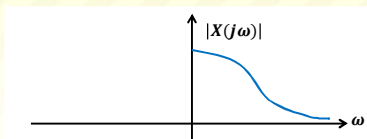
و: $\mathcal{F}^{-1}\{\text{Real}\{X_3(j\omega)\}\} = ?$ ط: $\int_{-\infty}^{\infty} |X_1(j\omega)|^2 d\omega = ?$

ز: $\mathcal{F}^{-1}\{j\text{Im}\{X_1(j\omega)\}\} = ?$ ی: $\int_{-\infty}^{\infty} |X_3(j\omega)|^2 d\omega = ?$

ح: $\mathcal{F}^{-1}\{j\text{Im}\{X_2(j\omega)\}\} = ?$

65

ک: اگر بدانیم $x(t)$ حقیقی است نمودار اندازه و فاز $X(j\omega)$ را کامل کنید.



66

مثال:

برای سیگنال حقیقی $x(t)$ داریم: $\ln|X(j\omega)| = -|\omega|$

الف: سیگنال زوجی برای $x(t)$ بیابید.

ب: سیگنال فردی برای $x(t)$ بیابید.

مثال:
تبدیل فوری سیگنال زیر را محاسبه نمایید.

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} e^{-|t-2n|}$$

69

فهرست مطالب

- ✓ معرفی تبدیل فوری
- ✓ ویژگی‌های تبدیل فوری
- ✓ تبدیل فوری تعمیم یافته
- ✓ تبدیل فوری تعمیم یافته سیگنال‌های متناوب
- ✓ سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل خطی با ضرایب ثابت
- ✓ اهمیت تبدیل فوری در تجزیه و تحلیل سیستم‌ها
- ✓ مثال‌های کاربردی

78

از توجه شما سپاسگزارم




79